# Chaos Definition and Classification

### Alexander Coxe

Physics 603; Classical Mechanics Old Dominion University

(ロ)、(型)、(E)、(E)、(E)、(O)へ(C)

## Contents

### Terminology

### **Defining Chaos**

Sensitive Dependence Topological Transitivity Dense Periodic Orbits

### Classification

Equilibria Lyapunov Numbers and Exponents

▲□▶ ▲□▶ ▲ □▶ ▲ □▶ □ のへぐ

References



• Map: a single valued  $f(x) : \mathbb{F} \to \mathbb{F}$  on some set  $\mathbb{F}$ .

(ロ)、(型)、(E)、(E)、(E)、(O)へ(C)

- Map: a single valued  $f(x) : \mathbb{F} \to \mathbb{F}$  on some set  $\mathbb{F}$ .
- Iteration: application of a map eg  $f^{(3)}(x) = f(f(f(x)))$ .

- Map: a single valued  $f(x) : \mathbb{F} \to \mathbb{F}$  on some set  $\mathbb{F}$ .
- Iteration: application of a map eg  $f^{(3)}(x) = f(f(f(x)))$ .
- Orbit:  $S(x) = \{x, x_1, x_2, \dots\} = \{x, f(x), f(f(x), \dots\}.$

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

- Map: a single valued  $f(x) : \mathbb{F} \to \mathbb{F}$  on some set  $\mathbb{F}$ .
- Iteration: application of a map eg  $f^{(3)}(x) = f(f(f(x)))$ .

- Orbit:  $S(x) = \{x, x_1, x_2, \dots\} = \{x, f(x), f(f(x), \dots\}.$
- Fixed point:  $x_0 \implies f(x_0) = x_0$ .

- Map: a single valued  $f(x) : \mathbb{F} \to \mathbb{F}$  on some set  $\mathbb{F}$ .
- Iteration: application of a map eg  $f^{(3)}(x) = f(f(f(x)))$ .
- Orbit:  $S(x) = \{x, x_1, x_2, \dots\} = \{x, f(x), f(f(x), \dots\}.$
- Fixed point:  $x_0 \implies f(x_0) = x_0$ .
- Periodic orbit: an orbit with  $f^{(n)}(x_p) = x_p$  for  $n \ge 0$ .

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

A map is deemed "chaotic" if it has the following properties:

(ロ)、(型)、(E)、(E)、(E)、(O)へ(C)

• Sensitive dependence on initial conditions,

A map is deemed "chaotic" if it has the following properties:

▲□▶ ▲□▶ ▲ 三▶ ▲ 三▶ 三三 - のへぐ

- Sensitive dependence on initial conditions,
- Topological transitivity,

A map is deemed "chaotic" if it has the following properties:

▲□▶ ▲□▶ ▲ 三▶ ▲ 三▶ 三 のへぐ

- Sensitive dependence on initial conditions,
- Topological transitivity,
- Dense periodic orbits.

A map is deemed "chaotic" if it has the following properties:

- Sensitive dependence on initial conditions,
- Topological transitivity,
- Dense periodic orbits.

Similarly, a chaotic orbit is not periodic, stationary, or divergent.

Chaos is a property of orbits *typical* of systems with nonlinear dynamics.

▲□▶ ▲□▶ ▲ 三▶ ▲ 三▶ 三 のへぐ

# Sensitive Dependence

Definition

For any orbit of any map sensitive dependence on initial conditions means that for  $|x_1 - x_2| < \epsilon$  for  $\epsilon$  as small as we like,  $|f^{(n)}(x_1) - f^{(n)}(x_2)| > \delta$  for any  $\delta > 0$  we choose.

In the words of Edward Lorenz, "Chaos: When the present determines the future, but the approximate present does not approximately determine the future."

# Sensitive Dependence

Example

A very simple example of a map with sensitive dependence on initial conditions is a doubling map: f(x) = 2x.



Figure 1: Double Steps

イロト 不得 トイヨト イヨト

э

### Topological Transitivity Definition

A map is **topologically transitive** if for any two nonempty sets A and B, there is some integer n such that  $f^{(n)}(A) \cap B \neq 0$ . In other words, any value plugged into a topologically transitive map may produce any other value (at all) if the map is iterated enough times.

# **Topological Transitivity**

Example

The logistic map  $x_{n+1} = rx_n(1 - x_n)$ :



Figure 2: Logistic Map

This is a bifurcation plot. 0 < r < 4 is on the horizontal axis, and 0 < x < 1 is on the vertical axis. For  $0 < r < \sim 3$  there is only a fixed point, but for  $\sim 3 < r < \sim 3.5$  there is a period 2 orbit.

# Dense Periodic Orbits

Definition

Density of periodic orbits means that no matter what starting value is chosen (x, for  $f^{(n)}(x)$ ), the distance between x and a point on some periodic orbit is arbitrarily small: that is for any  $\epsilon > 0$ ,  $|x - x_R| < \epsilon$  for some  $x_R$ .

## Classification Equilibria: Stability

The stability of any orbit S of a map f is determined by the first derivative of the map over the orbit. That is to say

▲□▶ ▲□▶ ▲ □▶ ▲ □▶ □ のへぐ

## Classification Equilibria: Stability

The stability of any orbit S of a map f is determined by the first derivative of the map over the orbit. That is to say

• if  $(f^{(n)})'(x_1) < 1$  then  $S(x_1) = f^{(n)}(x_1)$  is an attractive orbit:

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

## Classification Equilibria: Stability

The stability of any orbit S of a map f is determined by the first derivative of the map over the orbit. That is to say

• if  $(f^{(n)})'(x_1) < 1$  then  $S(x_1) = f^{(n)}(x_1)$  is an attractive orbit:

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

• if  $(f^{(n)})'(x_1) > 1$  then  $S(x_1) = f^{(n)}(x_1)$  is a source.

# Classification

#### Lorenz Attractor



#### Figure 3: Lorenz Attractor

The Lorenz attractor is a chaotic orbit with  $(f^{(n)})'(x) < 1$ .

< ロ > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

# Classification

Lyapunov Numbers and Exponents

Lyapunov numbers and exponents are a measure of the stability of an orbit. The Lyapunov exponent  $\lambda = \ln L$  where L is the Lyapunov number.

For any point on any orbit  $\{x_1, x_2, x_3, \dots\}$ , the Lyapunov number is given by:

$$L(x_1) = \lim_{n \to \infty} (|f'(x_1)| \cdots |f'(x_n)|)^{1/n}.$$

So the Lyapunov Exponent is:

$$\lambda(x_1) = \lim_{n \to \infty} \frac{1}{n} \ln(|f'(x_1)| \cdots |f'(x_n)|)$$

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□ ● ● ●

### References

For this slide show I referenced:

- 1. Goldstein, H., and Poole, C.P., and Safko, J.: Classical Mechanics,3<sup>rd</sup> ed. Pearson 2011
- 2. Alligood, K.T., and Sauer, T.D., and Yorke, J.A.: Chaos - An Introduction to Dynamical Systems Springer 1996

Figure 2: https://www.researchgate.net/publication/ 306226253\_Visual\_Analysis\_of\_Nonlinear\_Dynamical\_ Systems\_Chaos\_Fractals\_Self-Similarity\_and\_the\_ Limits\_of\_Prediction/figures?lo=1

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Figure 3: https://matplotlib.org/3.1.0/gallery/
mplot3d/lorenz\_attractor.html